

Étude d'acceptabilité des robots collaboratifs

Gauthier MAGNIN – Baptiste MOUNIER

Cadre

Ce projet s'inscrit dans un projet européen dédié à la robotique collaborative qui porte le nom de *AnDy*. Le but du projet *AnDy* est de concevoir des modèles ergonomiques et cognitifs du comportement humain dans des tâches collaboratives pour développer des technologies d'assistance aidant les humains dans leur travail : des exosquelettes ainsi que des robots collaboratifs.

Objectif

Au sein du laboratoire *Inria*, notre projet a consisté en l'étude de l'acceptabilité de trois technologies :

- Des capteurs portés, permettant l'enregistrement des mouvements et des forces exercées ;
- Les exosquelettes ;
- Les robots collaboratifs.

Il s'agit alors de faire une investigation sociale afin de comprendre quelle est l'attitude générale du grand public envers ces technologies.

Réalisation

Pour faire cette étude, nous avons dû :

- Concevoir un modèle d'acceptabilité correspondant à ces trois technologies ;
- Réaliser des entretiens sous forme de groupes de discussion afin de connaître la représentation que la population a de ces technologies, ainsi que ses attentes vis-à-vis de celles-ci ;
- Élaborer un questionnaire divisé en trois parties, chacune correspondant à l'une des différentes technologies.

Résultats

Les analyses statistiques effectuées sur les réponses obtenues du questionnaire réalisé montrent qu'il ne mesure pas exactement ce qu'il est censé mesurer, c'est-à-dire qu'il n'est pas en parfaite adéquation avec le modèle construit au préalable.

Une analyse exploratoire a cependant permis de catégoriser les répondants en différents groupes.